

Device 1
 Motion 1
 Speed Setup 1

Device

× Master

Setup

Basic

Platform

Form

HotKey

Device

EtherCAT

EtherCAT IP

Motion

모션 구동 중 Servo-OFF 명령 시 모션 정지 후 명령 실행

Emergenct Stop 시 모션 정지 후 Servo-OFF 실행

Speed Setup


외부 프로그램에서 속도 변경 시 IDE에 반영


작업속도 변경 시 ratio 를 적용하여 가속도 변경

ratio :

가속도 변경 시 동일 값으로 감속도 변경

이송 중 속도변경 시 오버라이드


OK


Cancel

Motion

- 'Servo-OFF'
 - 'Break Type Motor'가 , Servo-OFF 가
- 'Emergency Stop'
 - Emergency Stop , Servo-OFF 가

Speed Setup

- 'IDE'
 - IDE
 - IDE

- ratio 가
 - ratio : 10
 - WorkSpeed 가 1200 , 가 12000
 - 가
 - Speed Apply**

From:
<http://comizoa.com/info/> - -

Permanent link:
http://comizoa.com/info/doku.php?id=application:comiide:30_control:10_setup:50_device&rev=1608105083

Last update: **2024/07/08 18:23**