

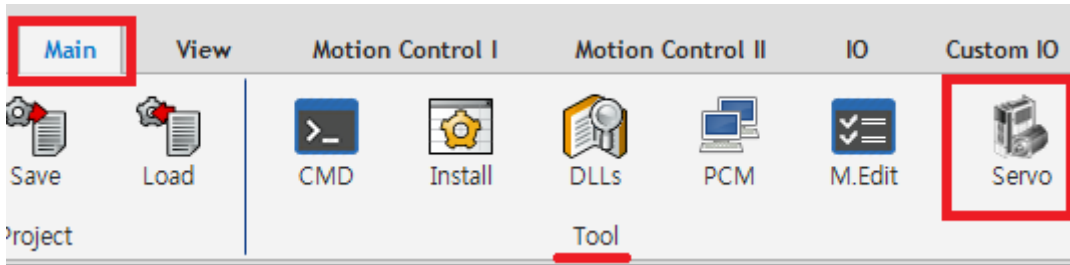
Case 1 1

, , , , polarity

× EtherCAT

Case 1

1 ComilDE Main Servo



2 () ReadOne

The screenshot shows the 'Servo Tune' dialog box. On the left, a tree view shows 'Axis 0 (PANASONIC_A)' selected and highlighted with a red box. In the top right, the 'Read One' button is highlighted with a red box. Below the buttons is a table of servo parameters.

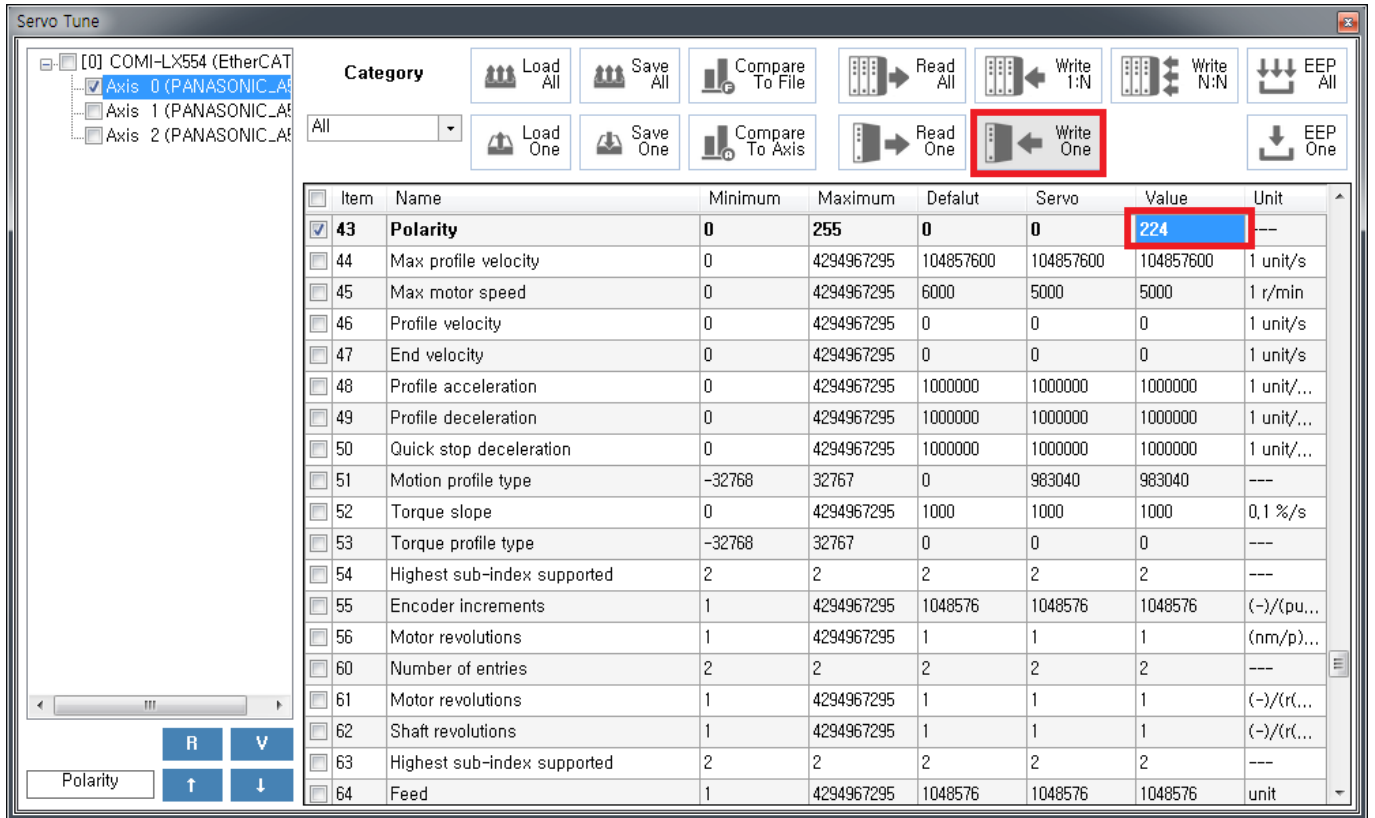
Item	Name	Minimum	Maximum	Defalut	Servo	Value	Unit
0	제조사 사용	0	1	1			---
1	제어 모드 설정	0	6	0			---
2	실시간 오토튜닝 설정	0	6	1			---
3	실시간 오토튜닝 기계 강성 설정	0	31	13			---
4	관성비	0	10000	250			1%
8	제조사 사용	0	1048576	0			---
9	제조사 사용	0	1073741824	1			---
10	제조사 사용	1	1073741824	1			---
11	지원 없음(모터 1회전당 출력 펄스 수)	1	262144	2500			1 Pulse/r
12	지원 없음(펄스 출력 논리 반전)	0	3	0			---
13	제 1 토크 한계	0	500	500			1%
14	위치 편차 과대 설정	0	134217728	100000			1 Pulse/r
15	앱솔루트 인코더 설정	0	2	1			---
16	회생 저항 외장 설정	0	3	3			---
17	외장 회생 저항 부하를 선택	0	4	0			---
0	제 1 위치 루프 게인	0	30000	480			0.1 /s
1	제 1 속도 루프 게인	1	32767	270			0.1 Hz
2	제 1 속도 루프 적분 시정수	1	10000	210			0.1 ms
3	제 1 속도 검출 필터	0	5	0			---

3 Polarity ↓

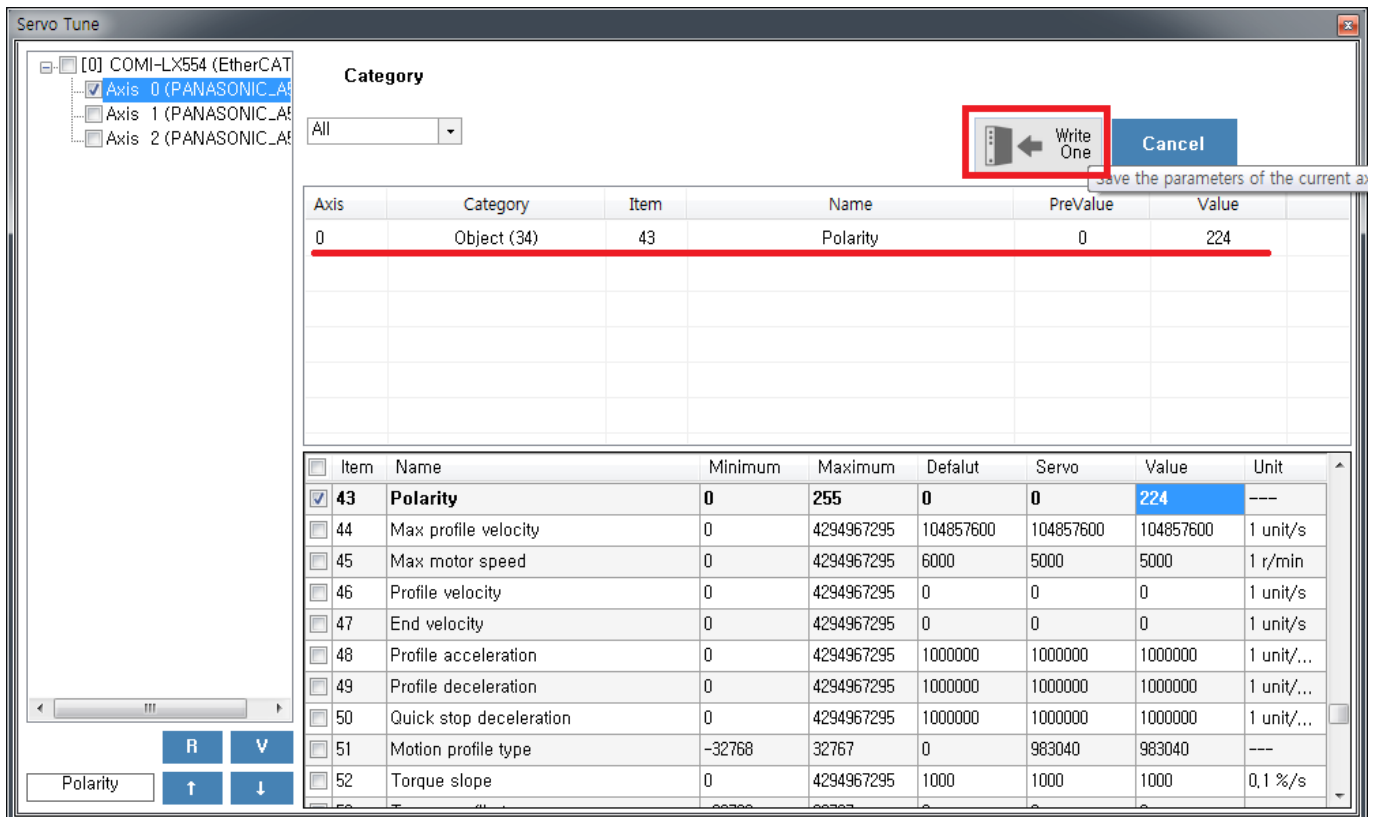
4 Value

0	,	,	
224	,	,	

5 WriteOne



6 WriteOne



7 EepRom

8 Log

x

From: <http://comizoa.com/info/> - -

Permanent link: http://comizoa.com/info/doku.php?id=application:comiide:tool:servotunes:60_polarity&rev=1541671748

Last update: **2024/07/08 18:23**