Table of Contents

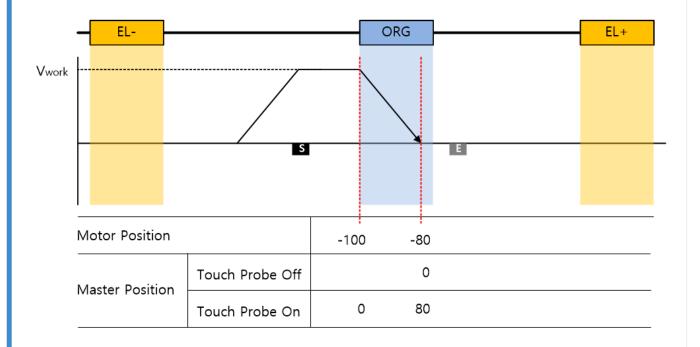
터치프로브 사용 시의 원점복귀 완료 위치	. 1
터치프로브 사용 여부에 따른 원점복귀 완료 위치	. 1

터치프로브 사용 시의 원점복귀 완료 위치

× 터치프로브 사용시의 원점 복귀 완료 위치 변화에 대한 안내 페이지입니다.

터치프로브 사용 여부에 따른 원점복귀 완료 위치

• 터치 프로브 소개



터치프로브 미사용 시, 원점 완료 기준 위치는 모터 정지 위치입니다.

- 마스터에서는 정지 위치를 0으로 간주합니다.
- 예시에서, Motor Position 이 -80인 위치를 마스터에서는 0으로 표시합니다.

터치프로브 사용 시, 원점 완료 기준 위치는 ORG 센서 감지 위치입니다.

- 마스터에서는 센서 감지 위치를 0으로 간주합니다.
- 예시에서, Motor Position 이 -100인 위치를 마스터에서는 0으로 표시합니다.
- 센서 감지 후, 감속에 따른 이송거리는 실제 위치로 표시됩니다.
- 원점 완료 후, 마스터에서 표시되는 위치는 80입니다.

×원점 센서 감지 후, 감속에 따른 추가 이송 거리는, 센서 감지시의 속도와 감속도에 따라 달라집니다. *터치* 프로브를 사용하면, 감속에 따른 추가 이송량이 배제되므로 더 정밀합니다. </alert>

From:

http://comizoa.com/info/ - -

 $\label{link:permanent link:http://comizoa.com/info/doku.php?id=platform:ethercat: 70_users_guide: 10_homing: 40_tpposition \& rev=1614317959$

Last update: 2024/07/08 18:22