Command & Feedback

× Command(   )   Feeback(   )   .

Intro

- Command(   )   Feedback(   )
  Command   , Feedback   .
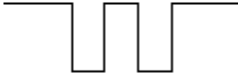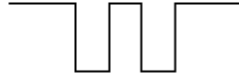- Command   , Feedback
                              .
                    Feedback   .

COMMAND   (CW & CCW)

- Command   .
-                       Command   CW   CCW
            , OUT/DIR   CW/CCW   .
-   DC/AC   .
- OUT/DIR   CW   CCW   (Low/High)
            .
- CW/CCW   CW   CCW   ,
    LOW   HIGH   .
-                               0   3   OUT/DIR   ,
            4 , 5   CW/CCW   .
-                       CW/CCW   OUT/DIR
      (Command Pulse)   .   ,   Command
                              .
            ,   .

Command

-   , **Application   I/O Setup**
            cmmCfgSetOutMode()   .

- 　　　　　　　　　　　6　　　　　　　　　.

Pulse & Direction Mode

Value	출력 형태			
	(+) 방향 운전 시		(-) 방향 운전 시	
	CW pin	CCW pin	CW pin	CCW pin
0	⎍⎍	(Low)	⎍⎍	(High)
1	⎍⎍	(Low)	⎍⎍	(High)
2	⎍⎍	(High)	⎍⎍	(Low)
3	⎍⎍	(High)	⎍⎍	(Low)

CW & CCW Mode

Value	출력 형태			
	(+) 방향 운전 시		(-) 방향 운전 시	
	CW pin	CCW pin	CW pin	CCW pin
4	⎍⎍	(Low)	(Low)	⎍⎍
5	⎍⎍	(High)	(High)	⎍⎍

Command
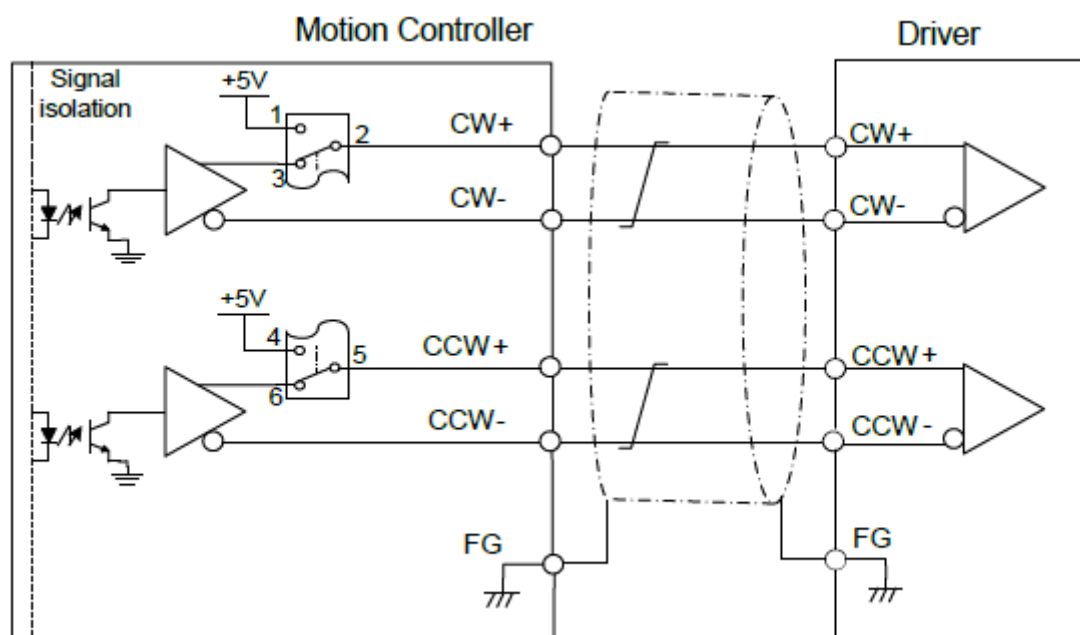
- CW   CCW   (Line Drive)   (Open Collector)   .

-   ,
                                                                            .
                                               .

Line Drive

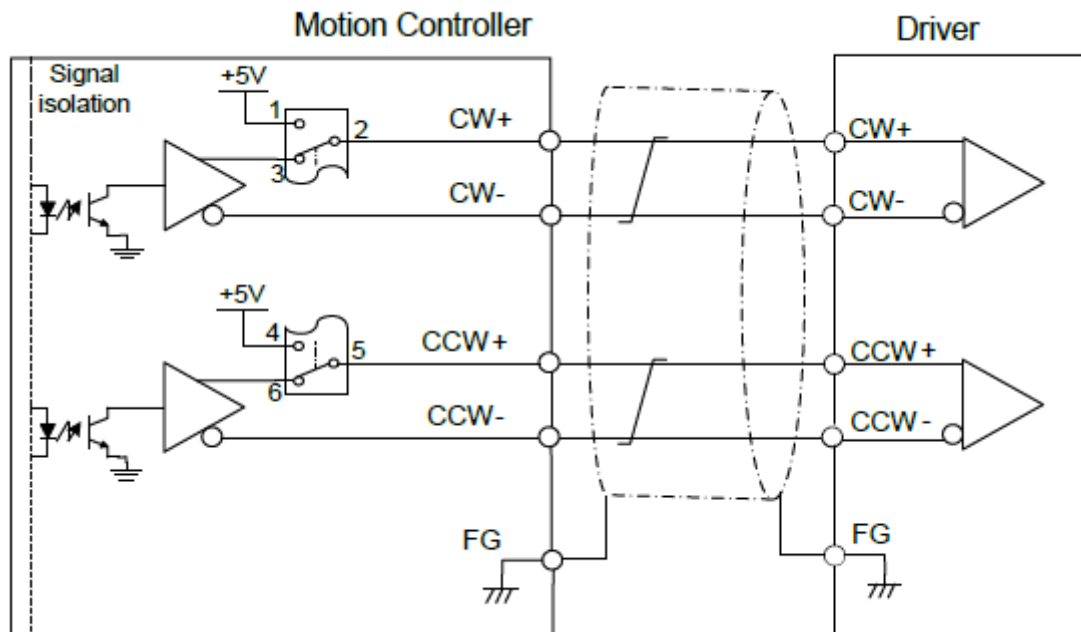- Line Drive   (AMP)   ,
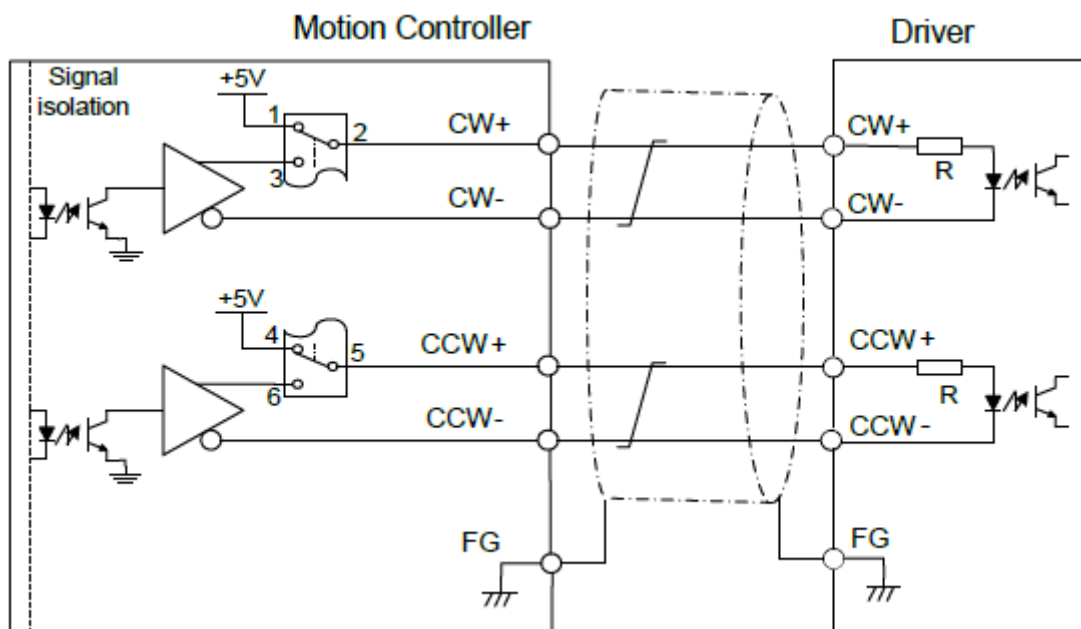 Shielded Twisted pair type   .

- CW/CCW   Line Drive   – to line receiver

- CW/CCW   Line Drive   – to photo coupler

Open Collector

- Open Collector (AMP)
  , Shielded Twisted pair type .

- **driver R open collector**
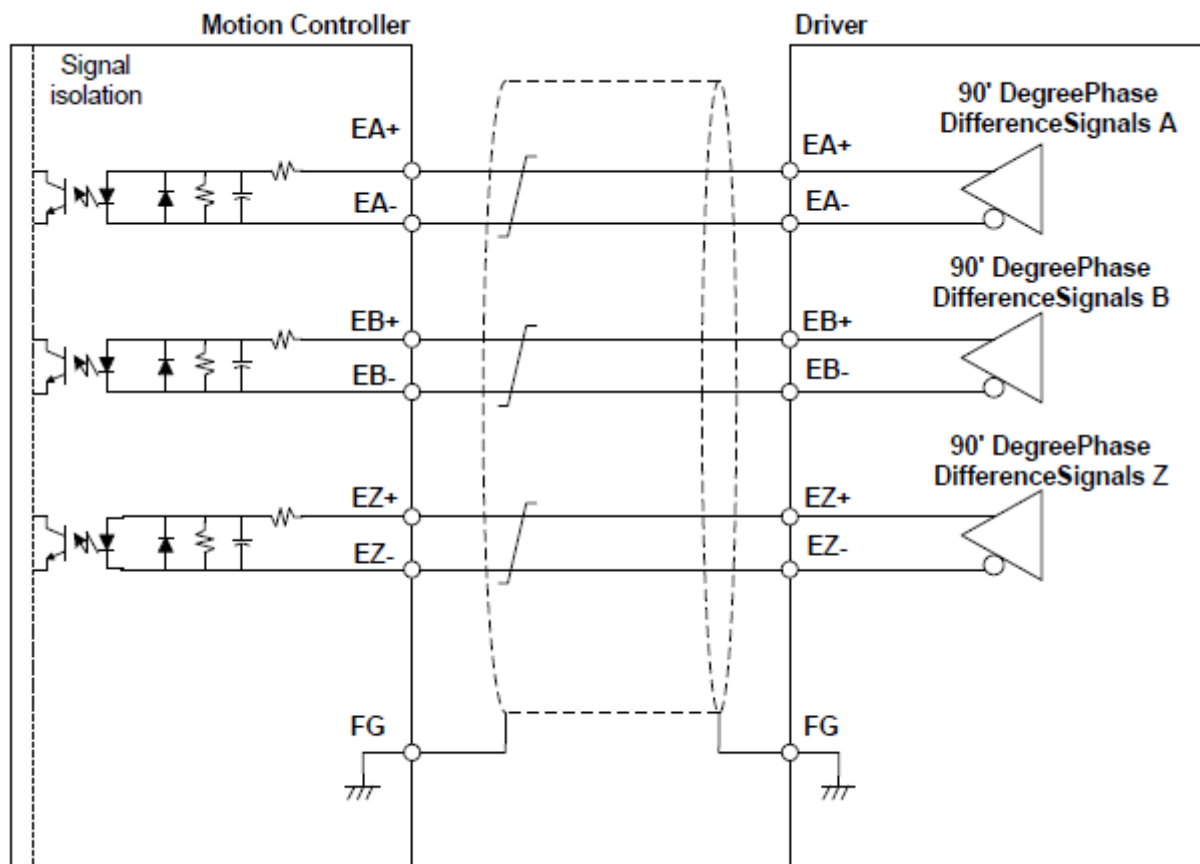
Feedback　　　(EA, EB, EZ)

- Feedback　　　　　　　　　　　　　　　　　　　　　　　,
　　　　　　　.

- 　　　　A　　B　　　　　　　　　　　　　　　　　,　　　　　　　90
　　　　UP/DOWN　　　　　　　　　　　　　　.

- 　　　1　　1　　　　　　　Z　　　　　　　　　.

- 　　　　　　　Feedback
　　　.
　　Feedback　　　　　　　　　　　　　.

Value	출력 형태	
	(+) 방향 운전 시	(-) 방향 운전 시
8	CW ⎍⎍⎍ CCW ⎍⎍⎍	CW ⎍⎍⎍ CCW ⎍⎍⎍
9	CW ⎍⎍⎍ CCW ⎍⎍⎍	CW ⎍⎍⎍ CCW ⎍⎍⎍

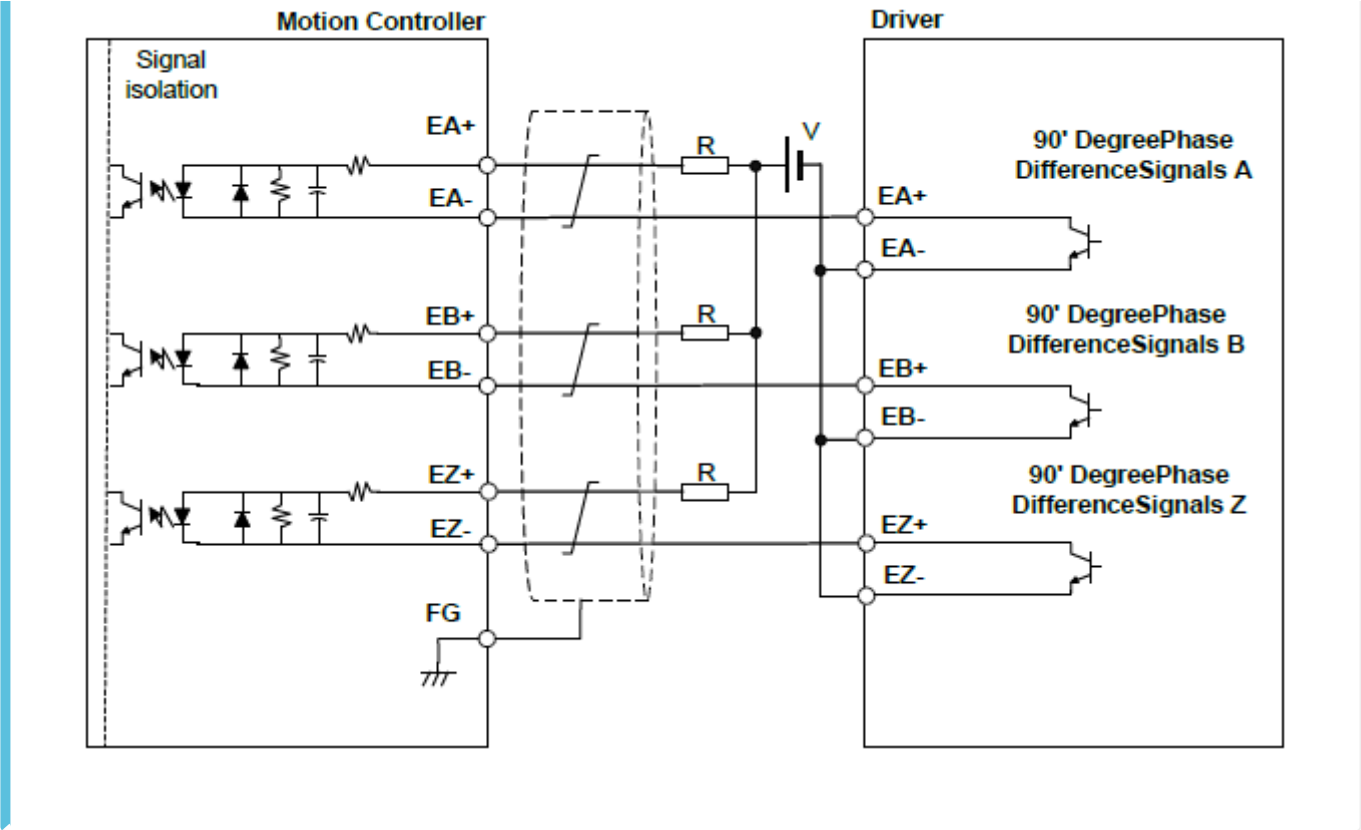- 　　　　　　　　　　　EA, EB, EZ　　　　　　　　　　　　　　　　.

- EA, EB, EZ　　　　　　　　　Phase-A, Phase-B, Index(Zero)-Pulse　　　　.

- 　　　Z　　　　　　　　　　　　　　　　　　　　　　,　　　　　RPM
　　　　　　　　　.

- Line Drive　　　　　　　　　　　　　　　, Shielded Twisted pair type

.

- Encoder   – Line Drive

- Encoder   – Open Collector

- [1]

외부 전원	외부 저항 R
+5V	1/4W, 100Ω
+12V	1/4W, 1KΩ
+24V	1/2W, 2.2KΩ

[1]
IF = 10mA max